

## Mer relationer, dynamisk bindning och polymorfism

- Aggregat
- Association
- Polymorfism
- Dynamisk bindning
- Programexempel

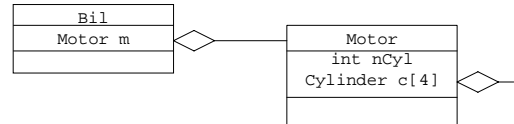
2000-11-14

Thomas Johansson Datavetenskap

1

## Aggregat

- Aggregat är en 'består-av'-relation



- Ett aggregat går inte att dela upp, och delarna skapas/tas bort samtidigt som den 'ägende' klassen

2000-11-14

Thomas Johansson Datavetenskap

2

## Exempel

```
#include <iostream.h>
#include <string.h>

class Motor
{
private:
    int nCyl;
public:
    Motor ()
    { cout << "Motor konstrueras" << endl; }
    ~Motor ()
    { cout << "Motor destrueras" << endl; }
};
```

2000-11-14

Thomas Johansson Datavetenskap

3

## Exempel forts.

```
class Bil
{
private:
    Motor m;
public:
    Bil ()
    { cout << "Bil konstrueras" << endl; }
    ~Bil ()
    { cout << "Bil destrueras" << endl; }
};

int main()
{
    Bil b;
    cout << "klart !" << endl;
}
```



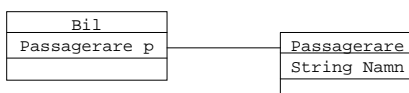
2000-11-14

Thomas Johansson Datavetenskap

4

## Association

- Association är en 'har'- eller 'känner-till'-relation



- Implementeras med pekare i C++
- De associerade objekten måste skapas 'manuellt'

2000-11-14

Thomas Johansson Datavetenskap

5

## Exempel

```
#include <iostream.h>
#include <string.h>

class Hjul
{
private:
    int hjulNr;
public:
    Hjul ()
    { cout << "Hjul konstrueras" << endl; }
    ~Hjul ()
    { cout << "Hjul destrueras" << endl; }
};
```

2000-11-14

Thomas Johansson Datavetenskap

6

```

class Bil
{ private:
  Hjul *h[4];
public:
  Bil ()
  { cout << "Bil konstrueras" << endl;
    for (int i = 0; i < 4; i++)
      { h[i] = new Hjul; }
  }
  ~Bil ()
  { cout << "Bil destrueras" << endl;
    for (int i = 0; i < 4; i++)
      { delete h[i]; }
  }
};

int main()
{
  Bil b;
  cout << "klart !" << endl;
}

```



2000-11-14

Thomas Johansson Datavetenskap

7

## Dynamisk bindning och polymorfism

- I C++ är pekare till basklasser *polymorfa*, dvs de kan peka på objekt av en subclass typ
- Vid statisk bindning sker all bindning vid kompileringen ->
  - Vid ett metodanrop är det den polymorfa pekarens **typ** som avgör vilken metod som avses
- Vid dynamisk bindning sker bindningen inte förrän programmet körs ->
  - Vid ett metodanrop är det typen på det som pekaren **pekar på** som avgör vilken metod som avses

2000-11-14

Thomas Johansson Datavetenskap

8

## Virtuella funktioner

- Statisk bindning är default - nyckelordet *virtual* används för att få dynamisk bindning

```

class Figur
{
public:
  virtual double getArea();
};

class Rekt:public Figur
{
private:
  double b,h;
public:
  double getArea() { return b*h; } //virtuell
};

```

2000-11-14

Thomas Johansson Datavetenskap

9

## Virtuella anrop med pekare

```

class Cirk:public Figur
{
private:
  double r;
public:
  double getArea() { return M_PI*r*r; }
};

Figur *fp[2];
fp[0] = new Cirk(5);
fp[1] = new Rekt(3,4);

for (int i=0;i<2;i++)
  cout << "Area " << fp[i]->getArea();

```

2000-11-14

Thomas Johansson Datavetenskap

10

## Virtuella anrop med referens

```

void skrivUtArea(Figur& f)
{
  cout << "Arean är " << f.getArea() << ".";
}

Cirk jorden(40000000/M_PI/2);
skrivUtArea(jorden);

```

2000-11-14

Thomas Johansson Datavetenskap

11

## Virtuell destruktör

- Basklassens destruktör anropas
 

```
for (int i=0;i<2;i++)
  delete fp[i]; // Frigör bara en figur
```
- Aktuella klassens destruktör anropas om den är virtuell

Frigörs ej

```

class Figur
{
  virtual ~Figur();
}

```

2000-11-14

Thomas Johansson Datavetenskap

12