

Innehåll

Föreläsning 10

Träd

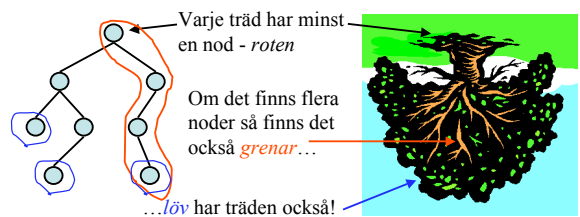
- Modeller/tillämpningar för träd
- Organisation och terminologi
- Signaturdiagram för ordnat träd
- Olika typer av träd
- Trädalgoritmer
- Implementation av träd

Modeller/tillämpningar för träd

- Modell:
 - Ordnat träd:
 - Ordervägarna i ett regemente
 - Binärt träd:
 - Stamtavla/släkträd
- Tillämpningsexempel inom datavärlden:
 - Filsystem
 - Klasshierarkier i Java/OOP
 - Besluts-/sök-/spelträd inom AI
 - Prologs exekvering

Organisation och terminologi

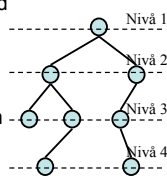
(1)



Organisation och terminologi

(2)

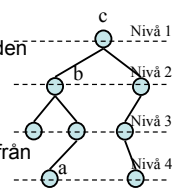
- Elementen i ett träd kallas för *noder*. En nod har en *position* och ev. ett *värde*.
- Värdet på en nod kallas *etikett*.
- Alla noder på en nivå kallas *syskon*.
- Ett träd har ett ändligt antal noder och är en homogen datatyp.
- Föräldra-barn hierarki.
- Delträd = en nod och dess avkomma.



Organisation och terminologi

(3)

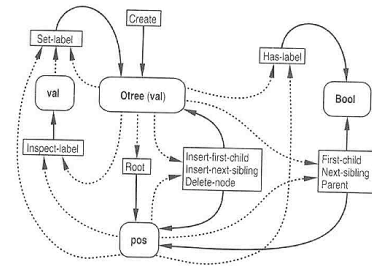
- Ett träds noder finns på olika *nivåer*.
- *Höjden* $h(x)$ för nod x är antalet bågar på den längsta grenen i det träd där x är rot.
 - Höjden av ett träd T , $h(T) = h(\text{roten})$
 - $h(a) = 0$, $h(b) = 2$ och $h(c) = 3 = h(T)$
- *Djupet* $d(x)$ hos en nod x är antalet bågar från x upp till roten.
 - $d(a) = 3$, $d(b) = 1$, $d(c) = 0$
 - $\text{nivå}(x) = d(x) + 1$



Signaturdiagram för ordnat träd

- *Navigeringsorienterad* vs *delträdsorienterad* specifikation av träd.
- Om man arbetar med enstaka träd som förändras långsamt löv för löv så är navigeringsorienterad bättre.
- Håller man på med träd och delträd som man vill dela upp eller slå samman är delträdsorienterad bättre.

Signaturdiagram för ordnat träd



Olika typer av träd

- Ordnat träd (ex militärhierarki)
 - Syskonen är linjärt ordnade
- Oordnat träd (ex filsystemet på en dator)
 - Ordningen bland syskonen har ingen betydelse
- Urträd
 - Mer abstrakt än de två förra. Har en egen datatyp som hanterar syskonen.

Olika typer av träd

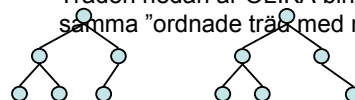
- Riktade träd
 - Kan bara gå i en riktning i trädet.
 - I ett nedåtriktat träd saknas **Parent**.
 - I ett uppåtriktat träd saknas **Children**, måste gå att nå något annat än roten, tex en operation som ger alla löv.
- Binära träd (tex stamtavla)
 - Varje nod har högst två barn

”Begreppspaus”- Om ordning

- Ordnad
 - Används för att beskriva olika sätt att ordna element i ett objekt i en datatyp
- Riktad
 - När det finns en asymmetri när det gäller operationer för att hitta från ett element till ett annat.
- Sorterad
 - När elementvärdena är sorterade enligt någon ordningsrelation

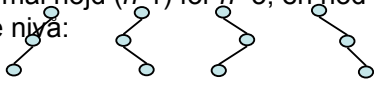
Binära träd (1)

- En nod i ett binärt träd kan ha högst två barn
 - Barnen kallas vänster- och högerbarn.
 - Det andra barnet kan komma före det första
 - Träden nedan är OLIKA binära träd (men samma ”ordnade träd med max två barn”).

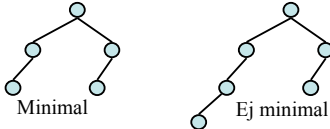


Maximal och minimal höjd

- Maximal höjd ($n-1$) för $n=3$, en nod på varje nivå:



- Minimal höjd, man kan inte flytta om några noder och få en mindre höjd:



Binära träd (2)

- För binära träd T med n noder och höjd h gäller:
 - $h \leq n-1$ (maximala höjden)
 - $h \geq \log_2(n+1)-1$
 - Antalet noder på djup i är 2^i dvs 1, 2, 4, 8...
 - Antalet noder totalt i trädet: $n \leq 2^{(h+1)} - 1$
 - Ett träd har minimal höjd om $n > 2^h - 1$ vilket ger
 - $\log_2(n+1)-1 \leq h < \log_2(n+1)$
 - dvs h är av $O(\log_2(n))$

Binära träd (3)

- Man vill ha så grunda träd som möjligt
 - Om vänster och höger delträd är ungefär lika stora har trädet *balans* och vägen till en slumpvis vald nod är $O(\log_2(n))$
- **Komplett binärt träd** (Rätt bra balans)
 - Fyller på trädet från vänster till höger, en nivå i taget.
- **Fullt binärt träd** (Ofta dålig balans)
 - Varje nod är antingen ett löv eller har två barn.

Algoritmer

- Basalgoritmer för träd
 - Djup
 - Höjd
 - Slå ihop
 - Dela upp
 - Beräkna
 - Traversera

Traversering av träd

- Tillämpningar av träd involverar ofta att man
 - *Söker* efter ett element med vissa egenskaper
 - *Transformerar* strukturen till en annan struktur
 - Exempelvis sortering och balansering
 - *Filtrerar* ut element med vissa egenskaper
- Alla dessa bygger på att man traverserar strukturen.

Traversering av träd Bredden-först

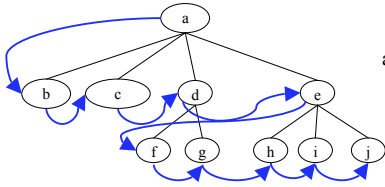
- Man undersöker en nivå i taget. Först roten, sedan rotens barn, dess barnbarn osv.
 - Kö ofta hjälp vid implementationen.
 - Varje nod i trädet besöks endast en gång, dvs $O(n)$.
 - Söker man något som finns hittar man det.

Traversering av träd-Bredden

först

```

Algorithm bfOrder(Tree T)
  input: A tree T to be traversed
  for each level L of T do
    for each node of L do
      compute(node)
  
```



Ordningen:
a, b, c, d, e, f, g, h, i, j

Traversering av träd Djupet-först

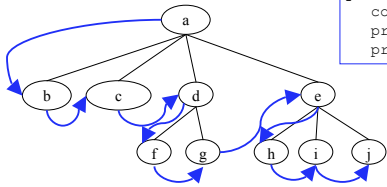
- Man följer varje gren i trädet utifrån roten till lövet
 - Stack till hjälp för implementeringen
 - Varje nod besöks endast en gång, dvs $O(n)$.
 - Tre varianter:
 - Preorder
 - Postorder
 - Inorder

Traversering av träd -

Preorder

```

Algorithm preOrder(Tree T)
  input: A tree T to be traversed
  compute(root(T)) // Do something with node
  for each child w of root(T) do
    preOrder(w)
  
```

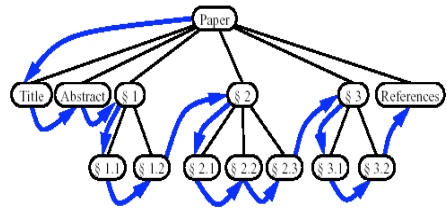


```

preOrder(BinTree T)
  compute(root(T))
  preOrder(leftChild(T))
  preOrder(rightChild(T))
  
```

Ordningen:
a, b, c, d, f, g, e, h, i, j

Preorder – Läsa ett dokument...

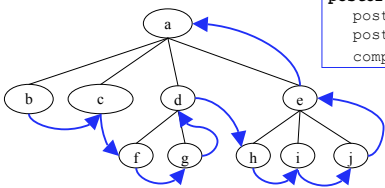


Traversering av träd -

Postorder

```

Algorithm postOrder(Tree T)
  input: A tree T to be traversed
  for each child w of root(T) do
    postOrder(w)
  compute(root(T)) // Do something with node
  
```



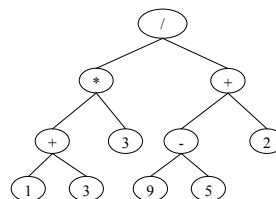
```

postOrder(BinTree T)
  postOrder(leftChild(T))
  postOrder(rightChild(T))
  compute(root(T))
  
```

Ordningen:
b, c, f, g, d, h, i, j, e, a

```

Algorithm evaluateExpression(Tree t)
  IF isLeaf(t)
    return getValue(t)
  else
    op ← getValue(t)
    x ← evaluateExpression(leftChild(t))
    y ← evaluateExpression(rightChild(t))
    return x op y
  
```

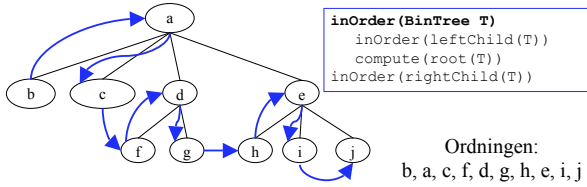


Postorder –
Beräkna
aritmetiska uttryck

Traversering av träd – Inorder

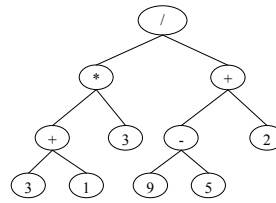
```

Algorithm inOrder(Tree T)
  input: A tree T to be traversed
  node ← root(T)
  inOrder(firstChild(T))
  compute(node) // Do something with node
  for each child w of node (except first) do
    inOrder(w)
  
```



```

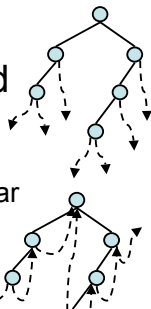
Algorithm printExpression(Tree t)
  print "("
  if hasLeftChild(t) then
    printExpression(leftChild(t))
  print getValue(t)
  if hasRightChild(t) then
    printExpression(rightChild(t))
  print ")"
  
```



Inorder – Skriva aritmetiska uttryck

Trädta binära träd

- Nedåtriktade binära träd har "lediga" länkar.
- Utnyttja dessa för att "trä" genvägar i träd.
- Det är vanligt att skapa inorder-trädta träd.
- Detta gör att man kan traversera med hjälp av iteration istället för rekursion.
 - Sparar minne



Tillämpningar

- Konstruktioner av andra typer (speciellt binära träd)
- Sökträd
 - Varje nod symboliserar ett givet tillstånd.
 - Barnen symboliserar de olika tillstånd man kan hamna i utifrån förälderns tillstånd.
 - Det gäller att hitta målnoden, dvs ett tillstånd som löser problemet.
 - Inte rimligt att bygga upp alla noder (möjliga) tillstånd.
 - Ofta används heuristik

Tillämpningar

- Planträd och OCH/ELLER-träd
 - Noderna symboliserar hur man bryter ned ett stort problem i mindre delar och i vilken ordning man bör lösa dessa mindre delproblem.
 - Ofta använder man OCH/ELLER-träd där man kan ha OCH-kanter eller ELLER-kanter mellan förälder och barn.
 - OCH – alla barn behövs för lösningen
 - ELLER – något barn behövs

Implementationer av träd

- Oordnat uppåtriktat träd som fält
 - Varje element i en vektor består av ett par: nodens etikett och en referens till föräldern.
 - + Tar liten plats
 - Inget bra stöd för traversering (t ex svårt veta vilka noder som är löv)
 - Maximala storleken på trädets måste bestämmas i förväg

Implementationer av träd

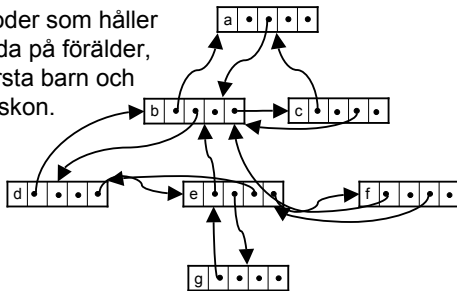
- Ordnat träd som n-länkad struktur
 - Noden i trädet består av n-celler med etikett, länk till föräldern och n-1 länkar till barnen
 - + Antalet noder i trädet dynamiskt.
 - Maximala antalet barn bestämt i förväg.
 - Om det är stor variation i antalet barn så finns outnyttjade länkar.

Implementationer av träd

- Nedåtriktat ordnat träd som 1-länkad struktur med lista av barn
 - Noden i trädet består av 1-celler med etikett, en länk till en barnlista
 - + Antalet noder i trädet dynamiskt.
 - + Antalet barn i nätet dynamiskt
- Utöka till 2-celler så blir trädet oriktat
 - Noden får en länk till föräldern, etikett samt länk till barnlista.

Implementationer av träd

- Noder som håller reda på förälder, första barn och syskon.



Implementationer av träd

- Uppåtriktat binärt träd med hjälp av 1-cell

Föräldr alänk	Etikett
------------------	---------
- Nedåtriktat binärt träd med 2-cell

Vänster -barn	Etikett	Höger- barn
------------------	---------	----------------
- Oriktat binärt träd med 3-cell

Föräldra -länk	Vänster- barn	Etikett	Höger barn
-------------------	------------------	---------	---------------

Implementationer av träd

- Binärt träd som fält
 - Roten har index 1 och noden med index i har
 - sitt vänsterbarn i noden med index 2^i
 - sitt högerbarn i noden med index $2^i + 1$
 - sin förälder i noden med index $\text{floor}(i/2)$
 - + Tar inget utrymme för strukturinformation
 - Trädet har ett maxdjup (statiskt fält)
 - Krävs "markörer" för null och tom nod
 - Ev. slöseri med utrymme